

Grupos. Parte 1.

Silvio Reggiani

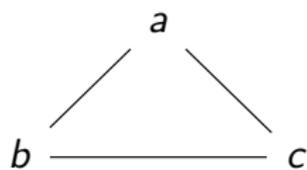
Complementos de Matemática II (LCC)
Facultad de Ciencias Exactas, Ingeniería y Agrimensura
Universidad Nacional de Rosario

27 de septiembre de 2018

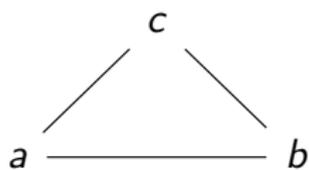
Grupos

- ▶ Se utilizan para estudiar/representar simetrías de un objeto (cualquier objeto).
- ▶ Forman el ejemplo más sencillo de una estructura algebraica abstracta (pueden definirse a partir de una operación en un conjunto).
- ▶ Su aparición (Galois \sim 1830) revolucionó el álgebra y dio lugar al álgebra moderna.
- ▶ Están presentes en todas las ramas de la matemática (porque todos los objetos que se estudian en matemática tienen simetrías).

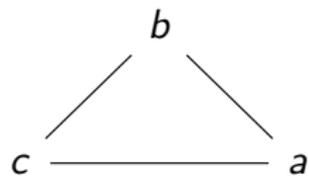
Ejemplo: simetrías de un triángulo equilátero



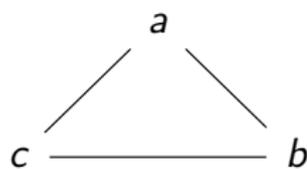
R_0



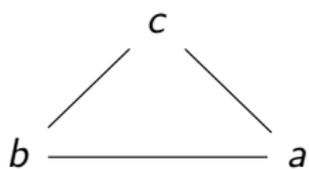
R_1



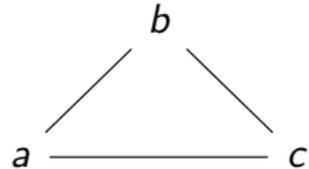
R_2



T_a



T_b



T_c

Ejemplo: simetrías de un triángulo equilátero

- ▶ 3 rotaciones: $R_0 = \text{id}$, R_1 , $R_2 = R_1 \circ R_1$.
- ▶ 3 reflexiones: T_a , T_b , T_c .
- ▶ Grupo de simetrías del triángulo:

$$D_3 := \{R_0, R_1, R_2, T_a, T_b, T_c\}.$$

Observación

- ▶ Los elementos de D_3 se pueden componer y todo elemento tiene inverso.
- ▶ R_1 y T_a generan D_3 :
 - ▶ $R_2 = R_1 \circ R_1$,
 - ▶ $R_0 = R_1 \circ R_1 \circ R_1$,
 - ▶ $T_b = R_2 \circ T_a = R_1 \circ R_1 \circ T_a$,
 - ▶ $T_c = R_1 \circ T_a$.

Ejemplo: simetrías de un triángulo equilátero

Observación/Ejercicio

- ▶ $D_3 \simeq S_3$: toda isometría del triángulo se corresponde con una permutación de sus vértices.
- ▶ Recordar el grupo de permutaciones de 3 elementos:

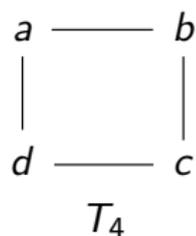
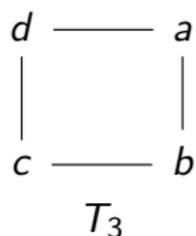
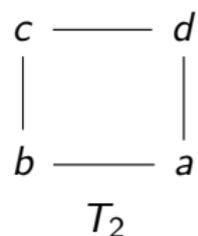
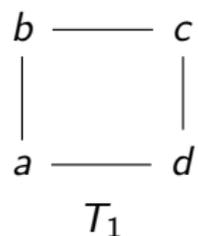
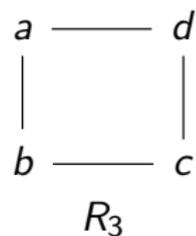
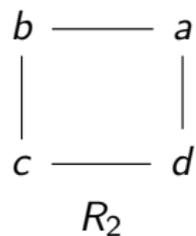
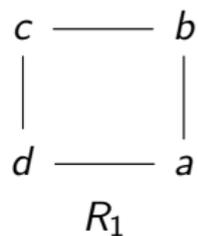
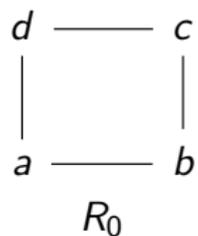
$$\begin{aligned} S_3 &= \{f : \{1, 2, 3\} \rightarrow \{1, 2, 3\} : f \text{ es biyectiva}\} \\ &= \{(1, 2, 3), (1, 3, 2), (2, 1, 3), (2, 3, 1), (3, 1, 2), (3, 2, 1)\} \end{aligned}$$

- ▶ Más precisamente, $\exists \varphi : D_3 \rightarrow S_3$ “isomorfismo de grupos” (preserva la composición):

$$\begin{array}{ll} \varphi(R_0) = (1, 2, 3) & \varphi(T_a) = (1, 3, 2) \\ \varphi(R_1) = (3, 1, 3) & \varphi(T_b) = (3, 2, 1) \\ \varphi(R_2) = (2, 3, 1) & \varphi(T_c) = (2, 1, 3) \end{array}$$

- ▶ Ejercicio: $\forall g_1, g_2 \in D_3, [\varphi(g_1 \circ g_2) = \varphi(g_1) \circ \varphi(g_2)]$.

Ejemplo: simetrías de un cuadrado



- ▶ $D_4 = \{R_0, R_1, R_2, R_3, T_1, T_2, T_3, T_4\}$.
- ▶ R_1, T_1 generan D_4 (ejercicio).

Ejemplo: simetrías de un cuadrado

Observación

- ▶ Toda simetría del cuadrado induce una permutación de los vértices, pero **no toda permutación de 4 elementos se corresponde con una simetría del cuadrado.**
- ▶ Más precisamente, $\varphi : D_4 \rightarrow S_4$ definido por

$$\varphi(R_0) = (1, 2, 3, 4)$$

$$\varphi(T_1) = (1, 4, 3, 2)$$

$$\varphi(R_1) = (4, 1, 2, 3)$$

$$\varphi(T_2) = (2, 1, 4, 3)$$

$$\varphi(R_2) = (3, 4, 1, 2)$$

$$\varphi(T_3) = (3, 2, 1, 4)$$

$$\varphi(R_3) = (2, 3, 4, 1)$$

$$\varphi(T_4) = (4, 3, 2, 1)$$

es un morfismo de grupos (preserva la composición) pero no es un isomorfismo pues

$$|S_4| = 4! = 24 > 8 = |D_4|.$$

Definiciones y propiedades básicas

Definición

Un **grupo** es un conjunto G dotado de una operación asociativa $G \times G \rightarrow G, (g, h) \mapsto gh$ tal que

1. Existe un elemento neutro:

$$\exists e \in G, \forall g \in G, (eg = ge = g).$$

2. Existen los inversos:

$$\forall g \in G, \exists g^{-1} \in G, (gg^{-1} = g^{-1}g = e).$$

Nociones más débiles

- ▶ **Semigrupo:** no se piden ni 1 ni 2, solo una operación asociativa.
- ▶ **Monoide:** se pide 1 pero no 2.

Grupos abelianos

Definición

Decimos que un semigrupo/monoide/grupo G es **abeliano** o **conmutativo** si

$$\forall g, h \in G, (gh = hg).$$

Notación aditiva

Para grupos abelianos en general se prefiere la notación aditiva por sobre la multiplicativa:

$$gh \longleftrightarrow g + h$$

$$e \longleftrightarrow 0$$

$$g^{-1} \longleftrightarrow -g$$