

Problema 1:

Dado un sistema (relajado) lineal con respuesta al impulso:

$$h(t) = \mu(t)$$

para una entrada:

$$u(t) = e^{-\alpha t} \cdot \mu(t)$$

Como ya sabemos la respuesta de un sistema lineal y estacionario viene dada por la integral de convolución:

$$y(t) = \int_{-\infty}^{\infty} u(\tau) \cdot h(t-\tau) d\tau = \int_{-\infty}^{\infty} h(\tau) u(t-\tau) d\tau$$

También sabemos q' como las señales $h(t)$ y $u(t)$ son causales podemos reescribir:

$$\begin{aligned} y(t) &= \int_0^{\infty} u(\tau) h(t-\tau) d\tau = \int_0^{\infty} h(\tau) u(t-\tau) d\tau \\ &= \int_0^{\infty} [e^{-\alpha \tau} \cdot \mu(\tau)] \cdot [\mu(t-\tau)] d\tau \end{aligned}$$

Como en esta última integral la vble. de integración τ varía entre 0 e ∞ , el término $\mu(\tau)$ es siempre 1. Así,

$$y(t) = \int_0^{\infty} e^{-\alpha \tau} \cdot \mu(t-\tau) d\tau$$

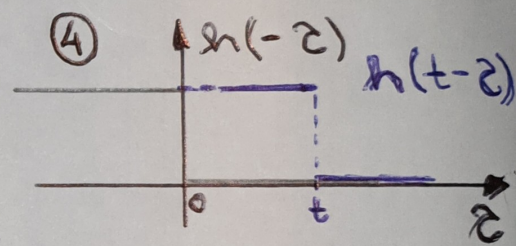
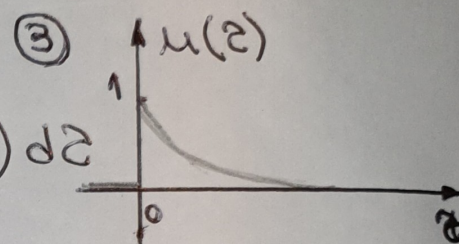
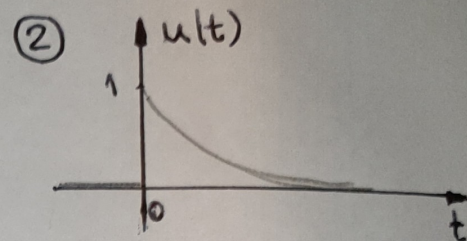
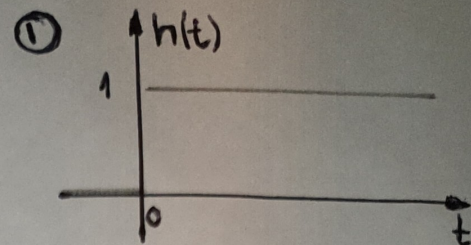
Vemos así que el resultado depende del t considerado. Si $\underline{t < 0}$, como $0 < \tau < \infty$, $\underbrace{\mu(t-\tau)}_{< 0} = 0$

luego, $y(t) = 0$

Si en cambio $\underline{t > 0}$, como $0 < \tau < \infty$, $\mu(t-\tau) = 1$

$\Leftrightarrow t > \tau$ por lo que:

$$y(t) = \int_0^t e^{-\alpha \tau} d\tau = \left(\frac{e^{-\alpha \tau}}{-\alpha} \right) \Big|_0^t = \frac{1 - e^{-\alpha t}}{\alpha}$$



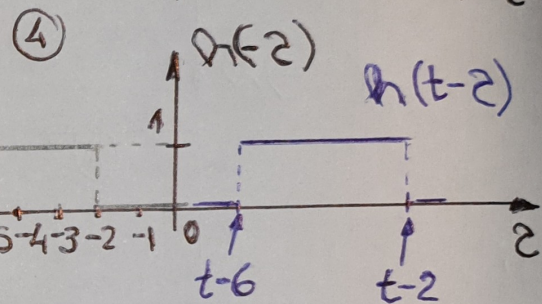
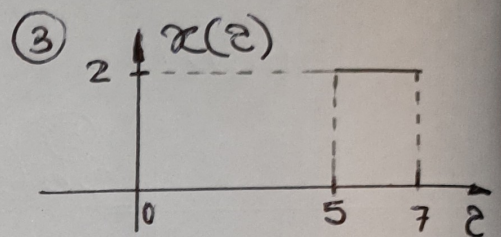
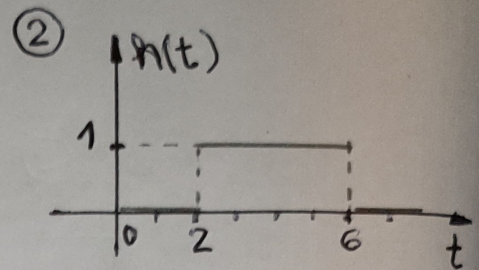
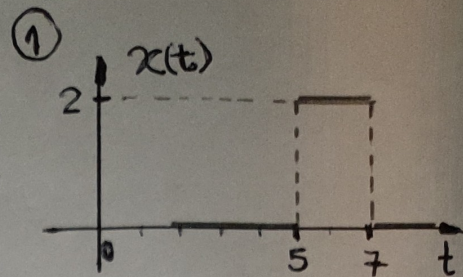
También lo podemos ver gráficamente con la 3ª y 4ª curva (azul)

Problema 3:

Recordando la definición del pulso unitario

$$\pi(t) = \begin{cases} 1 & 0 \leq t < 1 \\ 0 & \text{c.o.c.} \end{cases} \Rightarrow \pi\left(\frac{t-5}{2}\right) = \begin{cases} 1 & 0 \leq \frac{t-5}{2} < 1 \\ 0 & \text{c.o.c.} \end{cases}$$

$$\therefore x(t) = 2 \cdot \pi\left(\frac{t-5}{2}\right) = \begin{cases} 2 & 5 \leq t < 7 \\ 0 & \text{c.o.c.} \end{cases}$$



De igual manera:

$$h(t) = \begin{cases} 1 & 2 \leq t < 4 \\ 0 & \text{c.o.c.} \end{cases}$$

La convolución de ambas señales viene dada por:

$$x(t) * h(t) = \int_{-\infty}^{\infty} x(z) \cdot h(t-z) dz$$

↑
Señal solo definida entre 5 y 7

$$= \int_5^7 2 \cdot h(t-z) dz$$

Vemos que esta integral depende del t que considerado. Como se ve en la cuarta gráfica de acuerdo a si el t considerado es mayor que 0 la curva negra se desplaza a la derecha y si el t es negativo hacia la izquierda (un ejemplo de esto se ve en azul). Tendremos entonces diferentes situaciones:

- Si $t-2 < 5 \Leftrightarrow t < 7$ (no hay superposición de los pulsos)

$$y(t) = \int_5^7 2 \cdot 0 dz = 0$$

- Si $5 \leq t-2 < 7 \Leftrightarrow 7 \leq t < 9$ (el extremo derecho de la curva azul comienza a solaparse con la curva de $x(z)$)

$$y(t) = \int_5^{t-2} 2 \cdot 1 dz = 2 \left[z \right]_5^{t-2} = 2(t-2-5) = 2t-14$$

- Si $t-2 \geq 7 \wedge t-6 < 5 \Leftrightarrow 9 \leq t < 11$ (superposición total entre 5 y 7)

$$y(t) = \int_5^7 2 \cdot 1 dz = 2(7-5) = 4$$

- Si $5 \leq t-6 < 7 \Leftrightarrow 11 \leq t < 13$ (el extremo izq. está entre 5 y 7)

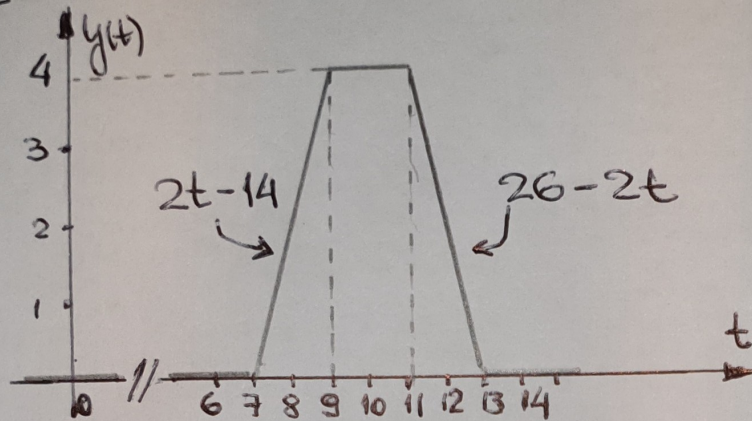
$$y(t) = \int_{t-6}^7 2 \cdot 1 dz = 2(7-(t-6)) = 26-2t$$

Problema 3 (cont):

- Si $t-6 \geq 7 \Leftrightarrow \underline{t \geq 13}$ (el extremo izq. de la curva azul está más a la izq. de 7 y no hay superposición)

$$y(t) = \int_5^7 2.0 \, dz = 0$$

Graticaremos ahora la señal obtenida para los diferentes intervalos.



Es importante notar que la gráfica no puede presentar discontinuidades.