
ANÁLISIS NUMÉRICO II – PRÁCTICA 4

Licenciatura en Matemática – Segundo Cuatrimestre 2020

Formulación variacional de problemas elípticos. Método de elementos finitos

La resolución de ejercicios marcados con () puede saltarse, aunque sus resultados pueden ser útiles para resolver otros ejercicios.*

1. Sea $I = (-1, 1)$. Comprobar que:

a) La función $u(x) = \frac{1}{2}(x + |x|)$ pertenece a $H^1(I)$ y que $u' = H$, donde H es la función de Heaviside:

$$H(x) = \begin{cases} 1 & \text{si } 0 < x < 1 \\ 0 & \text{si } -1 < x < 0 \end{cases}$$

b) La función $H \notin H^1(I)$.

2. a) Sea $f \in L^2(I)$ tal que $\int_I fg \, dx = 0$ para toda $g \in L^2(I)$. Probar que $f = 0$ c.t.p.

b) Sea $f \in L^2(I)$ tal que $\int_I fg \, dx = 0$ para toda $g \in C_0^\infty(I)$. Probar que $f = 0$ c.t.p.

3. (*)

a) Demuestre que si $f, g \in L^p$ ($1 \leq p \leq \infty$) son tales que $\int_I f\phi' = -\int_I g\phi$ para toda $\phi \in C_0^1(I)$ entonces g es única.

b) Si la $f \in L^p$ del item previo es derivable entonces $f' = g$.

4. (*)

a) Considere una función $\psi \in C_0^0(I)$ tal que $\int_I \psi = 1$. Probar que $\theta = \omega - (\int_I \omega)\psi \in C_0^0(I)$ para todo $\omega \in C_0^1(I)$, además $\int_I \theta = 0$.

b) Si $I = (a, b)$, defina $\phi(x) = \int_a^x \theta$ y pruebe que $\phi(x) \in C_0^1(I)$, más aún $\phi' = \theta$.

c) Si f en L_{loc}^1 y $\int_I f\phi' = 0$ para toda $\phi \in C_0^1(I)$ entonces $f = cte$ c.t.p. (Sug. tome ϕ como en el item previo y utilice el ejercicio 2).

5. (*) Si $g \in L_{loc}^1(I)$ tome $c \in I$ cualquiera, y escriba para $x \in I$ $\int_c^x g = v(x)$. Probar que $\int_I v\phi' = -\int_I g\phi$ para todo $\phi \in C_0^1(I)$.

6. (*) Utilizando el ejercicio previo y tomando f y g como en el ejercicio 3 deduzca la identidad $f(x) = f(c) + \int_c^x g$ para casi todo x .

Deducir de este ejercicio, que si $u \in H^1(I)$ con $I = (a, b)$ intervalo de \mathbb{R} , entonces u tiene un representante continuo, que denotamos también por u , que verifica $u(x) = u(a) + \int_a^x u'(t) dt$.

7. Utilizando el ejercicio previo demuestre que si $f \in H^1(I)$ entonces $\|f\|_\infty \leq C\|f\|_{H^1}$.
8. Para este ejercicio, dado un dominio Ω , definimos $H_0^1(\Omega)$ como la clausura en $H^1(\Omega)$ del conjunto $C_c^\infty(\Omega)$ de funciones C^∞ con soporte compacto contenido en Ω . Se puede demostrar que esta definición es equivalente a la dada en clase.

Usando el ejercicio previo demuestre que si $u \in H_0^1(I)$, con $I = (a, b)$ entonces $u(a) = u(b) = 0$. Pruebe utilizando este hecho que para I acotado en \mathbb{R} existe una constante C (dependiente de $|I|$) tal que

$$\|u\|_{L^2} \leq C\|u'\|_{L^2} \quad \forall u \in H_0^1 \quad (\text{Desigualdad de Poincaré})$$

y por ende

$$\|u\|_{H^1} \leq C\|u'\|_{L^2} \quad \forall u \in H_0^1$$

9. (*)

a) Demuestre que la función

$$u(x, y) = |\ln(x^2 + y^2)|^{\frac{2}{3}}$$

está en $H^1(B_{\frac{1}{2}})$ donde $B_{\frac{1}{2}} = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2, x^2 + y^2 < \frac{1}{2}\}$.

b) Para que valores de α la función

$$u(x, y) = |\ln(x^2 + y^2)|^\alpha$$

está en $H^1(B_{\frac{1}{2}})$?

Concluir que las funciones de $H^1(B_{\frac{1}{2}})$ no son necesariamente acotadas y por lo tanto el resultado del ejercicio 7 no se extiende a más dimensiones.

10. Probar que las siguientes formas bilineales son continuas y coercitivas en los respectivos espacios V .

a) $V = \mathbb{R}^n$, $a(u, v) = vAu^t$ con $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$, A definida positiva.

b) $V = L^2(0, 1)$, $a(u, v) = \int_0^1 u(x)v(x)\rho(x)dx$, con $\rho(x) > 0$ y continua en $[0, 1]$.

c) $V = H^1(0, 1)$, $a(u, v) = \int_0^1 (u(x)v(x)\rho_1(x) + u'(x)v'(x)\rho_2(x))dx$, con $\rho_i(x) > 0$ y continuas en $[0, 1]$.

d) $V = H_0^1(0, 1)$, $a(u, v) = \int_0^1 u'(x)v'(x)\rho(x)dx$, $\rho(x) > 0$, continua en $[0, 1]$.

e) $V = H^1(0, 1)$, $a(u, v) = \int_0^1 (u'(x)v'(x)\rho_1(x) + ku'(x)v(x) + u(x)v(x)\rho_2(x))dx$ con ρ_i como en los items previos, y k constante suficientemente chico. ¿Es esta forma bilineal simétrica?

11. Para el problema

$$\begin{aligned} -u'' + u &= f & \text{en } I = (0, 1) \\ u'(0) &= u'(1) = 0 \end{aligned}$$

con $f \in C(\bar{I})$,

- a) probar que existe una solución única en $H^1(I)$ de la formulación débil.
 b) Probar que la solución débil es suficientemente regular (esto es, que pertenece a $C^2(\bar{I})$), y que proporciona una solución clásica.

12. Dar la formulación variacional y probar existencia de solución de la ecuación

$$-u'' = f \quad \text{en } \Omega = (0, 1),$$

con condiciones de contorno

- a) $u(0) = u(1) = 0$ (tener en cuenta la desigualdad de Poincaré, que se prueba en el ejercicio 8),
 b) $u(0) = u'(1) = 0$,
 c) $-u'(0) + u(0) = u'(0) = 0$.

13. Denotamos por $H^{-1}(\Omega)$ al espacio dual de $H_0^1(\Omega)$. Sean $f(x) = \frac{1}{x}$ y $\Omega = (0, 1)$.

- a) Verificar que $f \notin L^2(\Omega)$.
 b) Mostrar el siguiente caso particular de la desigualdad de Hardy ($(\cdot, \cdot) = (\cdot, \cdot)_0$ denota el producto interno en $L^2(\Omega)$):

$$|(f, v)| \leq C \|v'\|_{L^2(\Omega)}, \quad \forall v \in H^1(\Omega).$$

Concluir que $f \in H^{-1}(\Omega)$ (abusando de notación, denotamos por f también al funcional asociado con la función f).

- c) Mostrar, usando el Teorema de Lax–Milgram, que el problema (12a) con $f(x) = \frac{1}{x}$ tiene una única solución débil.
 d) Hallar explícitamente la solución u del ítem (13c) y verificar que $u \notin H^2(\Omega)$.

14. Sea $I = (0, 1)$ y sean x_i tales que $0 = x_0 < x_1 < \dots < x_{N-1} < x_N = 1$ una partición de I .

- a) Definimos para cada $1 \leq i \leq N - 1$, $G_i(x) = \begin{cases} (1 - x_i)x & 0 \leq x \leq x_i \\ x_i(1 - x) & x_i \leq x \leq 1 \end{cases}$ Verificar que $G_i \in H_0^1(0, 1)$ y que $\forall w \in H_0^1(0, 1)$ se tiene que

$$\int_0^1 w'(s) G_i'(s) ds = w(x_i)$$

- b) Dada $f \in L^2(0, 1)$ considerar el problema

$$\begin{cases} -u'' = f \\ u(0) = u(1) = 0 \end{cases}$$

Escribir el problema en forma variacional sobre H_0^1 y dar formulación aproximada de Galerkin utilizando el espacio

$$V_h = \{u \in H_0^1 \text{ tal que } u \in P_1(I_i) \text{ para todo } 0 \leq i \leq N - 1\}$$

- Demostrar que ambos problemas variacionales tienen solución única.

- Demostrar que $\int_0^1 (u - u_h)' v_h' = 0$ para todo $v_h \in V_h$. De aquí y del ítem previo concluya que $u(x_i) = u_h(x_i)$, i.e, la solución obtenida numéricamente interpola a u en los nodos (aquí u_h denota la solución del problema discreto).
- c) Hallando la matriz de rigidez (usando las bases de Lagrange), escribir un programa para aproximar u como se propone en (b). Verificar lo demostrado en (b).

15. Considerar el problema:

$$\begin{cases} -u'' + \beta u' = f & x \in (0, 1) \\ u(0) = u(1) = 0 \end{cases}$$

siendo $\beta > 0$.

- a) Plantear la formulación débil de este problema, de la forma:

$$a(u, v) = F(v) \quad \forall v \in V, \quad (1)$$

para un espacio adecuado V .

- b) Probar que F y a son continuas, y que si β es suficientemente chico, a es coercitiva. Concluya existencia y unicidad de solución para el problema débil.
- c) Sea \mathcal{T}_h una partición uniforme del intervalo $[0, 1]$, de parámetro $h > 0$ dada por $\{x_i\}$, $x_i = ih$. Sea

$$V_h = \{f \in C([0, 1]) : f|_{[x_i, x_{i+1}]} \in \mathcal{P}_1\}.$$

Considerar el problema discretizado:

$$u_h \in V_h : \quad a(u_h, v) = F(v) \quad \forall v \in V_h \quad (2)$$

Si $u_h \in V_h$ es la solución de (2), y u es la solución de (1), probar, utilizando el lema de Céa, que

$$\|u - u_h\|_{H^1} \xrightarrow{h \rightarrow 0} 0$$

16. Dada $f \in C([0, 1])$, considere el siguiente problema:

$$\begin{cases} u \in C^2[0, 1] \\ -u''(x) + au'(x) + u(x) = f(x) & 0 < x < 1, \quad a \in \mathbb{R} \\ u(0) = u'(1) = 0 \end{cases}$$

- a) Hallar la forma débil en un espacio adecuado V .
- b) Probar que si $u \in C^2([0, 1])$ es una solución débil entonces es solución clásica del problema (incluyendo las condiciones de borde).
- c) Probar que si $u \in H^1(0, 1)$ y $u(0) = 0$, entonces vale la desigualdad de Poincaré.
- d) Probar que si $|a| < 2$, existe una solución única en V de la formulación débil.
- e) Describir un espacio aproximante $V_h \subset V$, adecuado para este problema, y mostrar una base.

17. (*) Sea $I = (0, 1)$ y $k(x)$ la función

$$k(x) = \begin{cases} k_1 & \text{si } x \in I_1 = \left(0, \frac{1}{2}\right) \\ k_2 & \text{si } x \in I_2 = \left(\frac{1}{2}, 1\right) \end{cases}$$

con $k_1, k_2 > 0$ constantes. Considerar el problema variacional: Hallar $u \in H_0^1(I)$ tal que

$$\int_I k(x)u'v' dx = \int_I v \quad \forall v \in H_0^1(I). \quad (3)$$

- a) Probar que (3) tiene una única solución u .
 b) Probar que u es solución (en sentido clásico) de

$$\begin{cases} -k(x)u'' = 1 & \text{en } I_1 \cup I_2 \\ u(0) = u(1) = 0 \\ u \text{ continua en } x = \frac{1}{2} \\ k_1u' \left(\frac{1}{2}^{(-)}\right) = k_2u' \left(\frac{1}{2}^{(+)}\right). \end{cases}$$

- c) Discretizar la ecuación usando elementos finitos lineales sobre una malla uniforme con $2N$ intervalos de longitud $h = \frac{1}{2N}$. Hallar la matriz de rigidez y el vector independiente del sistema resultante de tamaño $(2N - 1) \times (2N - 1)$.
 d) Interpretar desde el punto de vista de diferencias finitas cómo queda impuesta la condición sobre la derivada de u en $x = \frac{1}{2}$ en la discretización dada en (c).

18. Definir

$$V_h = \{\phi \in C^0([0, 1]), \text{ tales que } \phi \text{ es cúbica en cada } I_i\}$$

y probar que en general V_h no está incluido en H^2 . Pensar cómo definir un subespacio $W_h \subset V_h$ tal que $W_h \subset V_0^2$. Construir las bases para W_h .

19. Considere el problema de contorno:

$$\begin{cases} u''''(x) = f(x) & 0 < x < 1 \\ u(0) = u'(0) = u(1) = u'(1) = 0 \end{cases}$$

Aquí u representa, por ejemplo, la deflexión de una barra empotrada en sus extremos y sujeta a una fuerza transversal de intensidad f . Llevar el problema a la forma débil: Hallar $u \in H_0^2(0, 1)$ tal que

$$\langle u'', v'' \rangle = \langle f, v \rangle \quad \forall v \in V_0^2(0, 1)$$

- a) Probar que la formulación variacional tiene única solución en $H_0^2(0, 1)$
 b) Discretice este problema utilizando el ejercicio anterior.
20. Sea $k \geq 0$ un entero y K un rectángulo $[a, b] \times [c, d]$, y sean ξ_i y η_j , $0 \leq i, j \leq k$, con $a = \xi_0 < \xi_1 < \dots < \xi_k = b$ y $c = \eta_0 < \eta_1 < \dots < \eta_k = d$. Mostrar que la terna¹ (K, Q_k, \mathcal{N}) es un elemento finito, donde \mathcal{N} denota el conjunto de evaluaciones en los nodos (ξ_i, η_j) , $0 \leq i, j \leq k$.

¹Denotamos por Q_k el espacio de polinomios (en las variables x e y) de grado a lo sumo k en cada variable, es decir, $Q_k = \langle \{x^r y^s : r, s \leq k\} \rangle$.

21. Suponer que $K = [a, b] \times [c, d]$, y \mathcal{N} denota las cuatro evaluaciones en los puntos medios de los lados de K . ¿Es la terna (K, Q_1, \mathcal{N}) un elemento finito?
22. Mostrar que los elementos finitos introducidos en el ejercicio 20 son de clase \mathcal{C}^0 . Esto es, si Ω es un dominio rectangular y $\mathcal{T} = \{K\}$ es una triangulación de Ω consistiendo de rectángulos K , entonces es posible ubicar los nodos en los elementos del tipo descrito en el ejercicio 20 asociados a cada rectángulo de manera que la interpolación global sea \mathcal{C}^0 .
23. Sea K un rectángulo (con lados paralelos a los ejes coordenados) de vértices $a_i, i = 1, \dots, 4$, y sea \mathcal{N} el conjunto de variables nodales determinadas por las siguientes evaluaciones:

$$\left\{ p(a_i), \frac{\partial p}{\partial x}(a_i), \frac{\partial p}{\partial y}(a_i), \frac{\partial^2 p}{\partial x \partial y}(a_i), i = 1, \dots, 4 \right\}.$$

Mostrar que (K, Q_3, \mathcal{N}) es un elemento finito.

24. Mostrar que el elemento del ejercicio 23 es de clase \mathcal{C}^1 .
25. (*)

- a) Deducir, a partir del Teorema de Green, las fórmulas de integración por partes para funciones $v, w \in H^1(\Omega)$

$$\begin{aligned} \int_{\Omega} v \partial_x w &= - \int_{\Omega} \partial_x v w + \int_{\partial\Omega} v w n_1 \\ \int_{\Omega} v \partial_y w &= - \int_{\Omega} \partial_y v w + \int_{\partial\Omega} v w n_2 \end{aligned}$$

siendo Ω un dominio suave o poligonal, $\partial\Omega$ la frontera de Ω , y $\mathbf{n} = (n_1, n_2)$ la normal unitaria exterior a Ω .

- b) Para $v \in H^2(\Omega)$ y $w \in H^1(\Omega)$ demostrar la identidad

$$- \int_{\Omega} \Delta v w = \int_{\Omega} \nabla v \cdot \nabla w - \int_{\partial\Omega} \partial_{\mathbf{n}} v w$$

donde $\partial_{\mathbf{n}} v$ indica la derivada normal de v .

26. Sea $\Omega = [0, 1]^2$, y considerar una triangulación de Ω consistente de 4 cuadrados congruentes. Usando elementos finitos bilineales (Q_1) discretizar los siguientes problemas

$$-\Delta u = f \quad \text{en } \Omega, \quad u = 0 \quad \text{en } \partial\Omega,$$

y

$$-\Delta u + u = f \quad \text{en } \Omega, \quad \frac{\partial u}{\partial n} = 0 \quad \text{en } \partial\Omega.$$

Escribir el sistema lineal correspondiente en cada caso.

27. Considerar la ecuación de Poisson con condiciones de Dirichlet homogéneas

$$\begin{aligned} -\Delta u &= f & \text{en } \Omega \\ u &= 0 & \text{en } \partial\Omega. \end{aligned}$$

Resolverla numéricamente con freefem++ para una sucesión de mallas cada vez más finas, y analizar los órdenes de convergencia en normas L^2 y H^1 . Considerar el caso: Dominio $\Omega = [-1, 1] \times [-1, 1]$, solución $u(x, y) = \sin(\pi x) \sin(\pi y)$, elementos P_1 y P_2 .